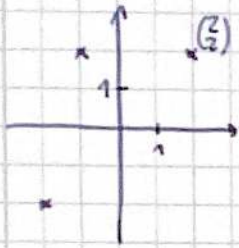


# Vektoren I

$\mathbb{R}^2 = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$  (Kartesisches Produkt)



$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$

(Ebene)

$\mathbb{R}^3 \rightarrow$  3D-Raum

$\mathbb{R}^n \rightarrow$  n-dimensionaler Raum

reeller Vektorraum: Menge  $V$  (Elemente aus  $\mathbb{R}$ )

$\rightarrow \mathbb{Q}, \mathbb{C}, \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$ -Vektoren

- $v, w \in V \Rightarrow w + v \in V$
- Addition ist assoziativ u. kommutativ
- es gibt ein Nullelement  $0 \in V$  mit  $0 + v = v$
- $v \in V \Rightarrow -v \in V$ , sodass  $v + (-v) = 0$
- für  $\lambda \in \mathbb{R}$  ist  $\lambda \cdot v \in V$
- für  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  ist  $\lambda \cdot (\mu \cdot v) = (\lambda \mu) \cdot v$
- $1 \cdot v = v$  u.  $0 \cdot v = 0$
- $\lambda \cdot v + \mu \cdot v = (\lambda + \mu) \cdot v$  u.  $\lambda \cdot (v + w) = \lambda \cdot v + \lambda \cdot w$

$v, w \in V$   
 $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$

$v \in V$  sind Vektoren

$\rightarrow$  Funktioniert basically genauso für Matrizen gleicher Abmessungen

Bsp.:  $\mathbb{R}, \mathbb{R}^n, \{0\}, \mathbb{P}$  sind Vektorräume  
Polynome

$m \times n$  Matrizen sind Vektorräume

Untervektorraum  $W \subset V$ :  $W$  bezüglich  $+$  u.  $\cdot$  abgeschlossen ist:

$\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R} \quad \forall w_1, w_2 \in W$

gilt  $\lambda \cdot w_1 + \mu \cdot w_2 \in W$

u. hat ein Nullelement

z.B.  $W_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix} \mid x \in \mathbb{R} \right\} \subset \mathbb{R}^2$

## Vektoren II

Linearkombination:

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_r \cdot v_r = \sum_{j=1}^r \lambda_j \cdot v_j \in V$$

(im  $V$  mit  $v_1, v_2, \dots, v_r \in V$  u.  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$ )

Für  $v_1, v_2, \dots, v_r \in V$  ist

$$\left\{ \lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_r \cdot v_r \mid \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R} \right\}$$

ein Untervektorraum von  $V$

$$\text{span}(v_1, v_2, \dots, v_r) = \langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle_{\mathbb{R}} \quad \text{linearer Spann / lineare Hülle}$$

Wenn  $\langle v_1, v_2, \dots, v_r \rangle_{\mathbb{R}} = V$ , dann sind  $v_1, v_2, \dots, v_r$  ein Erzeugendensystem von  $V$  und jeder  $v \in V$  lässt sich als deren Linearkombination schreiben  
↳ muß aber nicht eindeutig sein

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_r \cdot v_r = 0 \quad \rightarrow \text{nicht alle } \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r = 0$$

→ linear abhängig

sonst linear unabhängig

Basis: linear unabhängiges Erzeugendensystem

→ Darstellung jedes  $v \in V$  eindeutig

• jeder  $V \neq \{0\}$  hat eine Basis

• zwei Basen eines  $V$  haben gleich viele Elemente  
(sind gleich lang)

• Dimension von  $V$ : Länge seiner Basen

• Untervektorräume sind Gerade/Ebenen durch  $0$ , deren Basen die Vektoren sind, die diese Geraden/Ebenen aufspannen

$n+1$  Vektoren  
in  $\mathbb{R}^n$  sind l.a.

• mehrere linear unabhängige Vektoren in  $V$  lassen sich diese durch weitere Vektoren zu einer Basis ergänzen

## Vektoren III

Standard-Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n = \sum_{j=1}^n x_j y_j \in \mathbb{R}$$

- $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$  Symmetrie
  - $\langle x+y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle$
  - $\langle \lambda x, y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle$
  - $\langle x, x \rangle \geq 0$  u.  $(\langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0)$  positive Definitheit
- Bilinearität  
 $\langle x, \lambda y \rangle = \lambda \langle x, y \rangle$   
 $\langle x, y+z \rangle = \langle x, y \rangle + \langle x, z \rangle$
- Linearität

Euklidische Norm / Euklidische Länge

$$\|\cdot\|: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$$

$$\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

Bsp.  $e_1, \dots, e_n$  Standardbasis-Vektoren des  $\mathbb{R}^n$

$$\langle e_i, e_j \rangle = \begin{cases} 1 & \text{falls } i=j \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} =: \delta_{ij} \quad (\text{Kronecker-Delta})$$

$$\|e_j\| = 1 \quad (\text{obviously})$$

$\mathbb{R}^n$  mit  $\|\cdot\|$  bildet einen euklidischen Vektorraum

$x, y \in \mathbb{R}^n$  orthogonal ( $x \perp y$ ) wenn  $\langle x, y \rangle = 0$

$$x, y \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \quad \langle x, y \rangle = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos(\alpha) \quad \rightarrow \text{gilt auch in } \mathbb{R}^n$$

$$A_{\square} = \sqrt{\|u\|^2 \cdot \|w\|^2 - \langle u, w \rangle^2} \quad u, w \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \rightarrow \text{Fläche des } \square$$

Cosinussatz:  $c^2 + 2ab \cdot \cos(\gamma) = a^2 + b^2$

# Geraden u. Ebenen I

$$g: \{ P + \lambda \cdot v \mid \lambda \in \mathbb{R} \} \quad \text{Gerade}$$

$0 \in g \rightarrow g$  ist ein Untervektorraum

$0 \notin g \rightarrow g$  ist kein U.V.  $\rightarrow$  affine Gerade

$$E = \{ P + \lambda(Q-P) + \mu(R-P) \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R} \} \quad \text{Ebene}$$

(P, Q, R auf Ebene E)

$0 \in E \rightarrow E$  ist U.V.

$0 \notin E \rightarrow$  affine Ebene

Abstand von P und  $g = \{ u + \lambda \cdot v \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$ :

$$d(P, g) = d(P, L), \text{ wo}$$

$$L = u + \frac{\langle P-u, v \rangle}{\|v\|^2} \cdot v$$

$\lambda_0$

Abstand von P und  $E = \{ x \mid \langle x, n \rangle = d \}$

$$d(P, E) = d(P, L) = \frac{|d - \langle P, n \rangle|}{\|n\|}, \text{ wo}$$

$$L = P + \frac{d - \langle P, n \rangle}{\|n\|^2} \cdot n$$

Abstand von  $g = \{ p + \lambda \cdot v \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$  u.  $h = \{ q + \mu \cdot w \mid \mu \in \mathbb{R} \}$  (windschief)

$$d(g, h) = d(L_g, L_h) = \frac{|\langle q-p, n \rangle|}{\|n\|}$$

$$n = v \times w$$

wo  $\vec{L}_g \perp v$  u.  $\vec{L}_h \perp w$

# Geraden u. Ebenen II

Ebene Normalform

$$E = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid \langle x - P, n \rangle = 0\} = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid \langle x, n \rangle = d\}$$

↑ Normalenvektor  
↑ Aufpunkt (beliebiger Punkt auf E)  
↑  $d = \langle P, n \rangle$

$\|n\|=1 \rightarrow$  Hessesche Normalform

Kreuzprodukt / Vektorprodukt

$$N \times W = \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \\ N_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} W_1 \\ W_2 \\ W_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} N_2 W_3 - N_3 W_2 \\ N_3 W_1 - N_1 W_3 \\ N_1 W_2 - N_2 W_1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 23 - 32 \\ 31 - 13 \\ 12 - 21 \end{pmatrix}$$

$$N \times W = -W \times N$$